Dinámica de Vehículos Espaciales, 2015/2016

Rafael Vázquez Valenzuela

Departamento de Ingeniería Aeroespacial
Escuela Superior de Ingenieros, Universidad de Sevilla
rvazquez1@us.es

29 de marzo de 2016

1 Programa de Astronáutica y Vehículos Espaciales

Objetivos

Temario

Tutorías

Evaluación

Planificación del Curso

- Estudio de la representación de la actitud de los vehículos espaciales (también aplicable a aeronaves).
- Estudio de la determinación (estática) de la actitud de los vehículos espaciales (también aplicable a aeronaves).
- Estudio de la cinemática de la actitud de los vehículos espaciales (también aplicable a aeronaves).
- Estudio de la estimación (cinemática) de la actitud de los vehículos espaciales (también aplicable a aeronaves).
- Estudio de la dinámica de la actitud de los vehículos espaciales.
- Estabilización pasiva y activa de la actitud de los vehículos espaciales. Tracking.
- Otros: Profundizar en los conocimientos de teoría de estimación/control/optimización.
- Otros: Aplicación de teoría de estimación/control/optimización a sistemas espaciales.
- Ejemplos con Matlab/STK de simulación y resolución de problemas de estimación, control, optimización de actitud .

- 1 Introducción.
- 2 Representación de la actitud.
 - Conceptos básicos. Representaciones. Interpolación.
- 3 Estimación estática de la actitud.
 - Sensores, métodos TRIAD y Q.
- 4 Cinemática de la actitud.
 - Ecuaciones cinemáticas para las diferentes representaciones. Interpolación.
- 5 Estimación dinámica de la actitud.
 - Filtrado. Sensores, filtro de Kalman.
- 6 Dinámica de la actitud.
 - Ecuaciones de Euler. Estabilidad. Volantes de inercia. Método de sumideros de energía. Gradiente gravitatorio.
- 7 Sistemas de control pasivos.
 - Estabilización por rotación. Dispositivo yo-yo. Estabilización por gradiente gravitatorio.
- 8 Control activo de la actitud.
 - Actuadores. Linealización y métodos básicos de control. Tracking. Control óptimo.
- 9 Análisis y diseño de ADCS.
 - Elección de ADCS según los requisitos de una misión.

Las prácticas son obligatorias para aprobar por curso.

- ① Uso de STK y MATLAB para la representación de la actitud de vehículos espaciales. Determinación estática de la actitud.(1h)
 - ② Cinemática de la actitud. Estimación dinámica. (1h).
 - ③ Práctica de laboratorio con giróscopos(30m).
 - ④ Uso de STK y MATLAB para la simulación de la dinámica de la actitud de vehículos espaciales.(1h)
 - ⑤ Resolución de problemas de control de actitud con STK y Matlab. (1h).
- Tiempo total: 4 horas y media.
 - Las prácticas se realizaran en el Centro de Cálculo de la ESI (1,3) utilizando MATLAB/STK y en el laboratorio de Ingeniería Aeroespacial (2).
 - Al final de las prácticas 2 y 5 se propondrá un ejercicio puntuable.

- Las prácticas son obligatorias si se quiere aprobar por curso. La asistencia y buen aprovechamiento (ejercicio puntuable) suponen un peso en la asignatura del 30 % en el sistema de evaluación por curso.
- Se podrá verificar con entrevista personal que el ejercicio puntuable ha sido realizado por el alumno.
- El posible apoyo en tutorías en ningún caso supondrá realizar el ejercicio, verificar código o ningún tipo de apoyo de Matlab.

- Despacho 8, Departamento de Ingeniería Aeroespacial.
Teléfono: 954488148.
- Horario oficial de tutorías:
 - Lunes 11:00-14:00
 - Miércoles 12:30-14:00
 - Jueves 12:30-14:00
- Fuera del horario oficial, se atenderá siempre que sea posible o con cita previa.
- Se atenderán preguntas vía correo electrónico (rvazquez1@us.es) cuando sea posible.

- N.A. Shneydor
Missile Guidance and Pursuit.
Horwood Publishing, 1998.
- B. Wie
Space Vehicle Dynamics and Control.
AIAA, 2006.
- P. C. Hughes
Spacecraft Attitude Dynamics.
Dover, 2004.
- H. D. Curtis
Orbital Mechanics for Engineering Students.
Elsevier, 2008.

Bibliografía Complementaria

- Existe una gran cantidad de bibliografía adicional, tanto libros y artículos de revistas (en inglés).
- A petición del alumno el profesor entregará bibliografía complementaria para cada parte o de aspectos que puedan interesar a un alumno.
- Adicionalmente, dada que la asignatura presupone una cierta base, el profesor tratará de producir material complementario para cubrir algunas lagunas formativas que los alumnos puedan tener.

- Para aprobar la asignatura hay dos vías.
 - **Evaluación por curso:** se realizarán dos parciales voluntarios, uno a la mitad y otro al final. Para aprobar es necesario obtener 4.5 o más en cada uno de ellos. Además es necesario realizar las prácticas además de los ejercicios puntuables. La ponderación es 70 % exámenes, 30 % ejercicios.
 - **Examen final:** Método tradicional. Necesario obtener 5 o más puntos (si no se han hecho las prácticas) o 4.5 o más (si se han hecho las prácticas, pesando un 70 % frente al 30 % de las prácticas).
- Trabajo adicional: Si se desea realizar un trabajo se podrán conseguir puntos extra a añadir a la calificación final, pero no podrá servir para reemplazar el aprobado.
- En Septiembre y Diciembre sólo aplica la vía del Examen Final.

Planificación (tentativa)

- Ver calendario, incluyendo posibles fechas para prácticas/parciales.