

# Calendario de la Asignatura

Curso 2012/2013

### Introducción

Sergio Esteban

sesteban@us.es

Departamento de Ingeniería Aeroespacial y Mecánica de Fluidos







### Planificación de la Asignatura 12/13

- Definir 5 áreas de interés:
  - Diseño
  - Aerodinámica.
  - Estabilidad.
  - Estructuras.
  - Propulsión
  - Actuaciones
- Etapas del diseño planificadas con entregas de documentos y presentaciones:
  - Diseño Preliminar (12-03-13)
    - 9 Clases de teoría previas a la revisión.
  - Revisión 2.0 (30-04-13)
    - 8 Clases de teoría previas a la revisión.
  - Revisión 3.0 (29-05-13)
    - 7 Clases de teoría previas a la revisión.
  - Entrega Final (11-06-13).
    - 13 días entre rev. 3.0 y entrega final.









## Calendario (Entregas)

#### Diseño Preliminar



marzo 2013							
lu	ma	mi	ju	vi	sa	do	
				1	2	3	
4	5	6	7	8	9	10	
11	12	13	14	15	16	17	
18	19		21			24	
25	26	27	28	29	30	31	

abril 2013							
lu	ma	mi	ju	vi	sa	do	
1	2	3	4	5	6	7	
8	9	10	11	12	13	14	
15	16	17	18	19	20	21	
22	23	24	25	26	27	28	
29	30						

Revisión 3.0

mayo 2013 lu do ma sa 12 10 17 18 19 24 25 26 30 31



Entrega Final





### Calendario (Sesiones Tutorias)

#### Diseño Preliminar



marzo 2013							
lu	ma	mi	ju	vi	sa	do	
				1	2	3	
4	5	6	7	8	9	10	
11	12	13	14	15	16	17	
18	19	20	21	22	23	24	
25	26	27	28	29	30	31	

abril 2013							
lu	ma	mi	ju	vi	sa	do	
1	2	3	4	5	6	7	
8	9	10	11	12	13	14	
15	16	17	18	19	20	21	
22	23	24	25	26	27	28	
29	30						

Revisión 3.0

mayo 2013 do ma sa 18 19 24 25 26 30



Entrega Final



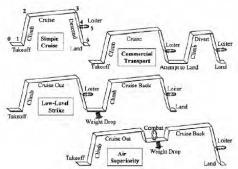


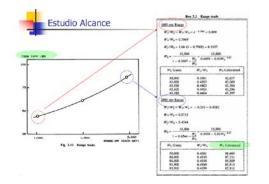


### Diseño Preliminar (12-03-13)

- Diseño:
  - Definición de intenciones.
    - Concepto a grandes rasgos: "diseño en servilleta".
- Primeras estimaciones: métodos estadísticos
  - Aerodinámica
    - Dimensionado de L/D
  - Estructuras
    - Dimensionado inicial mediante proceso iterativo
      - Pesos iniciales:
        - Vacío
        - Combustibles por segmentos
        - Carga de pago
  - Actuaciones
    - Definición y estudio de los diferentes segmentos de la misión
  - Estabilidad y Control
    - Dimensionado Superficies









### Revisión 2.0 - (30-04-13) - I

#### Diseño:

- Definir diseño final a grandes rasgos, no necesariamente en CAD en esta primera versión, pero ayudaría.
- No hay marcha atrás. Enseñar todas las cartas.
- Interacción: Aero. Estab., Prop y Actuaciones, Estructuras

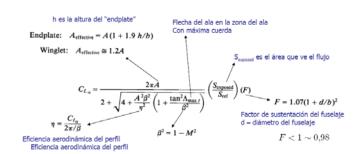
#### Aerodinámica:

- Selección preliminar de los perfiles para las superficies sustentadoras.
- Definir la precisión en los modelos de polares más exactos.
- Determinación inicial de las características iniciales aerodinámicas.
- Interacción: Estruc. Estab. Actua.

#### Propulsión y Actuaciones:

- Primera estimación de actuaciones (grandes rasgos).
- Diagrama T/W vs W/S
- Definir planta motora.
- Interacción: Aero, Estruc, Diseño















### Revisión 2.0 – (30-04-13) - II

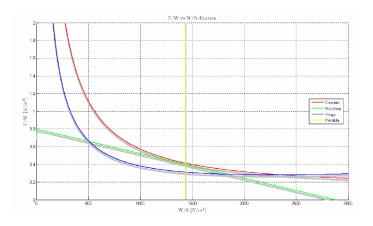
#### Estabilidad:

- Estudio del trimado:
  - Viabilidad del diseño mediante estudio de trimado.
  - Plantear problemas de configuración y prever solución para rev. 3.
- Inicio de la estabilidad Estática.
- Inicio modelado (derivadas estabilidad).
- Interacción: Diseñom Estruc. Aero.

#### Estructuras:

- Estudio de masa (fracciones) preliminar para poder proveer estimación centro gravedad.
- Identificar las cargas que actúan en la aeronave en diferentes configuraciones.
- Diseño de estructura preliminar y estudio de ajuste de pesos.
- Interacción: Diseño, actuaciones













### Revisión 3.0 – (29-05-13) – I

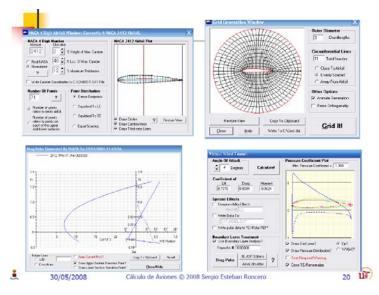
#### Diseño:

- Diseño CAD mas detallado:
  - Dimensiones mas precisas de todos los componentes
- Mostrar evolución del diseño.
- Definición de sistemas.
- Identificación más realista de pesos interacción estructuras.

#### Estructuras:

- Definición del centro de gravedad más preciso mediante estimaciones más exactas de los pesos de los componentes.
- Definir necesidades estructurales (refuerzos) debido a las cargas:
  - Aerodinámicas
  - Estructurales.
- Estudio de posibles materiales para definir pesos de forma más precisa.











### Revisión 3.0 – (25-05-13) - II

#### Aerodinámica:

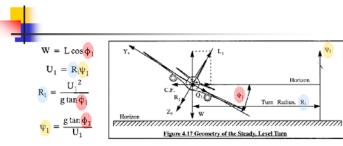
- Selección depurada de los perfiles para superficies sustentadoras.
- Estudio de la polar del avión para las diferentes configuraciones:
  - Despegue y aterrizaje.
  - Subida.
  - Crucero.
  - Espera.

#### Estabilidad:

- Revisión del estudio de trimado para nuevas configuraciones.
- Estudio de la estabilidad Estática:
  - Determinación de los valores de las derivadas de estabilidad críticas.
  - Determinación de la ubicación, forma, tamaño de las derivas para cumplir situaciones críticas (viento, fallo motor).
- Definición del modelo de estabilidad dinámica:
  - Modelado definido (derivadas de estabilidad).
  - Preparando estudio estabilidad dinámica.

#### Propulsión y Actuaciones:

- Estudio en precisión de las actuaciones según segmentos.
  - Ángulos, velocidades, T/W, W/S.
- Cálculos de potencia requerida y necesaria finales.



At this point, the concept of load factor, n is introduced:

$$\begin{array}{c} L=nW\\ \hline\\ O_1=\frac{g\sin^2\varphi_1}{U_1\cos\varphi_1}=\frac{g}{U_1}(n-\frac{1}{n})\\ \\ R_1=\frac{g\sin\varphi_1}{U_1}=\frac{g}{nU_1}\sqrt{n^2-1} \end{array}$$
 and

14/12/2008

Cálculo de Aviones © 2008 Sergio Esteban Roncero



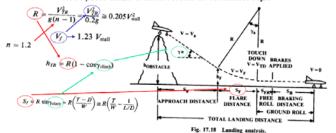


#### Aterrizaje - 3

Flare: Velocidad de aterrizaje V<sub>TD</sub>= 1.15V<sub>STALL</sub>

 $V_a$  is 1.3  $V_{\text{stall}}$ 

- ullet El avión decelera desde  $V_a = hasta \ 1.15 V_{STALL}$  por lo que la velocidad media es  $1.23 V_{STALL}$
- Rodadura en pista: después de la toma de contacto el avión rueda durante varios segundos antes que el piloto aplique frenos:
  - Velocidad inicial es V<sub>TD</sub> y la final es cero.
  - Si hay thrust-reversal, se aproxima con el 40-50% del empuje negativo.
  - · No se puede utilizar el thrust-reversal en velocidades bajas





Cálculo de Aviones © 2008 Sergio Esteban Roncero







### Entrega Final - (11-06-16) - I

#### Diseño:

- Diseño CAD completo.
- Mostrar evolución del diseño.
- Justificación del diseño y por que debería de comprarlo.
- Que avances tecnológicos o que ideas hacen que vuestro diseño sea único.

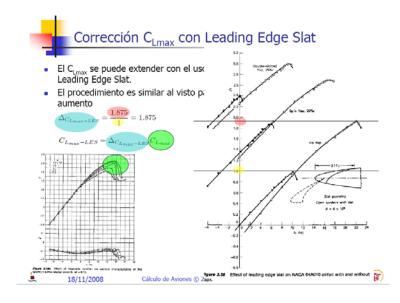
#### Aerodinámica:

- Estudio polar extenso en diferentes configuraciones de vuelo:
  - Configuración limpia y sucia.
- Métodos empleados para la mejora de la eficiencia aerodinámica.

#### Estabilidad:

- Revisión del estudio de trimado para nuevas configuraciones.
- Revisión estudio de la estabilidad Estática.
- Estudio estabilidad dinámica:
  - Requisitos FAR en amortiguamiento, respuestas.











### Entrega Final – (11-06-13) - II

#### Estructuras:

- Revisión centro de gravedad.
- Distribución de pesos revisado.
- Variación del centro de gravedad en segmentos aplicables.
- Cargas y ubicación del tren de aterrizaje.
- Justificar empleo materiales en diferentes áreas.
- Perfiles internos si es posible.

### Propulsión y Actuaciones:

- Cálculos de potencia requerida y necesaria.
- Diagrama carga de pago-alcance.
- Diagrama de la envolvente de vuelo.





#### Actuaciones Integrales – Autonomía I

$$\frac{\mathrm{d}R}{\mathrm{d}W} = \frac{V}{-CT} = \frac{V}{-CD} = \frac{V(L/D)}{-CW}$$

$$R = \int_{w_1}^{w_2} \frac{V(L/D)}{-CW} \, \mathrm{d}W = \frac{V}{C} \frac{L}{D} \ln \left(\frac{W_2}{W_2}\right)$$

Optimizando para Jet - mínimo empuje

$$\frac{T}{W} = \frac{1}{L/D} = \frac{qC_{D_0}}{(W/S)} + \left(\frac{W}{S}\right)\frac{K}{q} \qquad \frac{\partial (T/W)}{\partial V} = \frac{\rho VC_{D_0}}{W/S} - \frac{W}{S} \frac{2K}{V_2 \rho V^2} = 0 \qquad E = \frac{1}{C_t} \frac{L}{D} \ln \frac{W_0}{W_1}$$

$$V_{\substack{\text{mis thrust} \\ \text{of drag}}} = \sqrt{\frac{2W}{\rho S}} \sqrt{\frac{K}{C_{D_0}}} \qquad \qquad C_{\substack{L_{\min \text{thrust}} \\ \text{of drag}}} = \sqrt{\frac{C_{D_0}}{K}} \qquad \qquad D_{\substack{\text{nin thrust} \\ \text{of drag}}} = qS \bigg[ C_{D_0} + K \bigg( \sqrt{\frac{C_{D_0}}{K}} \bigg)^2 \bigg] = qS(C_{D_0} + C_{D_0})$$

Optimizando para Pistón – mínima potencia

$$E = \frac{\eta_{\text{pr}}}{c} \sqrt{2\rho_{\infty} S} \frac{C_L^{3/2}}{C_D} \left( W_1^{-1/2} - W_0^{-1/2} \right) \qquad V_{\substack{\text{min} \\ \text{power}}} = \sqrt{\frac{2W}{\rho S}} \sqrt{\frac{K}{3C_{D_0}}}$$

$$E = \int_{W_1}^{W_0} \frac{\eta_{\text{pr}}}{c} \sqrt{\frac{\rho_{\infty} SC_L}{2W}} \frac{C_L}{C_D} \frac{dW_f}{W} \qquad D_{\substack{\text{min} \\ \text{power}}} = qS(C_{D_0} + 3C_{D_0})$$

$$C_{L_{\substack{\text{min} \\ \text{power}}}} = \sqrt{\frac{3C_{D_0}}{K}} \frac{C_L}{K} \frac{dW_f}{W} \qquad D_{\substack{\text{min} \\ \text{power}}} = qS(C_{D_0} + 3C_{D_0})$$

